

4.2.4. Trafność decyzji diagnostycznych

Ocenę stanu technicznego obiektu wykonaną za pomocą jednej z przedstawionych metod (patrz rys. 4.5) można nazwać decyzją diagnostyczną, jako że w ślad za nią idą odpowiednie działania produkcyjne i/lub eksploatacyjne. Decyzja ta podejmowana jest jednak w warunkach niepewności, czyli obecności składnika losowego, który może być mały i domniemany, jak w modelach pseudo deterministycznych, oraz może być duży i decydujący. Jak w modelach probabilistycznych. W tych ostatnich modelach niepewność ta jest wyrażona jasno (np. 4.18) w postaci warunkowych prawdopodobieństw stanu zdadności $P(z/S)$ i niezadności $P(n/S)$ przy zaobserwowanej wartości symptomu S . Uzyskane w ten sposób maksymalne wartości prawdopodobieństwa wystąpienia stanu $P(z/S)$ lub $P(n/S)$, na podstawie której podejmujemy decyzję, możemy nazwać również trafnością ocen stanu lub trafnością decyzji diagnostycznej. Przykładowo, jeśli dla danej wartości symptomu mniejszej od wartości granicznej $S < S_1$ prawdopodobieństwo zdadności wynosi $P(S < S_1/z) = P(S/z) = 0,9$, to oznacza to, że nasza ocena jest statystycznie poprawna w 90% i na 100 przypadków oceny stanu możemy zrobić 10 błędnych decyzji o stanie obiektu. Nazwa trafność decyzji diagnostycznych byłaby jeszcze bardziej oczywista, gdyby znać aprioryczną ocenę stanu zdadności/niezadności $P(z)$ lub $P(n)$ rozpatrywanej grupy maszyn i porównywać ją z oceną otrzymaną po fakcie pomiaru nie przekraczającego /przekraczającego S_1 . Jak widać z powyższego, rozumowanie nasze zmierza do połączenia Bayesowskiej metody wnioskowania (aprioryczna znajomość stanu) z wynikiem teorii decyzji statystycznych w postaci granicy symptomu S_1 dla oceny trafności podjętej na tej podstawie decyzji.

Zdefiniujmy więc na podstawie powyższego zdarzenie trafnej oceny stanu, tzn. dla $S < S_1$ winno być $X = z$ z prawdopodobieństwem $P(S < S_1/z) = P(S/z)$. Jeśli dokonamy pomiaru symptomu S na grupie maszyn, której rozkład zdadności jest różny od jednostajnego $P(z) \neq P(n) \neq 1/2$, to zgodnie z twierdzeniem Bayesa (4.18) końcowa ocena stanu przy danym symptomie $S < S_1$ będzie:

$$P(z/S) = \frac{P(z)P(S/z)}{P(z)P(S/z) + P(n)P(S/n)} \quad (4.28)$$

Będzie to jednocześnie końcowa ocena trafności decyzji diagnostycznej podejmowanej na podstawie reguły (4.27), czyli $S > S_1$. Jak wynika z powyższego wzoru, informacja aprioryczna ($P(z)$; $P(n)$) o badanej grupie maszyn odgrywa rolę współczynników wagi podwyższających lub obniżających trafność oceny. Zastanówmy się zatem jeszcze, co może podwyższyć naszą końcową trafność oceny stanu. Przyjmijmy, że symptom WA jest wielowymiarowy, a jego poszczególne składowe prawie niezależne. Wtedy możemy posłużyć się oceną prawdopodobieństwa warunkowego wystąpienia wektora symptomu $\{s\}$ zgodnie z (4.21)

$$P(\{S\}/z) = \prod_{j=1}^n P(S_j/z), \quad \{s\} = col\{S_1, \dots, S_n\} \quad (4.29)$$

$$P(\{S\}/n) = \prod_{j=1}^n P(S_j/n),$$

a po wstawieniu do (4.28) będziemy ostatecznie mieli

$$P(z/\{S\}) = \frac{P(z) \prod_{j=1}^n P(S_j/z)}{P(z) \prod_{j=1}^n P(S_j/z) + P(n) \prod_{j=1}^n P(S_j/n)} \quad (4.30)$$

Analizując otrzymany wzór dla krańcowego przypadku rozkładu jednostajnego zdadności $P(z) = P(n) = 1/2$, można zauważyć, że dla symptomu jednowymiarowego $P(z/s) = P(s/z)$, bo mianownik jest równy jedności – ilustrując zdarzenie pewne i nie mamy żadnego zysku w trafności oceny stanu. Natomiast dla symptomu wielowymiarowego $n > 1$ mianownik będzie mniejszy od jedności, dając szansę podwyższenia trafności oceny stanu. Dla ilustracji tej możliwości rozważmy zagadnienia diagnozy WA stanu łożysk tocznych za pomoce pomiaru prędkości – v i przyspieszenia drgań – a . Rozważmy kwestię oceny pojedynczym symptomem a lub v i oceny łącznej dwoma symptomami $\{a, v\}$, przy różnym zadanym a priori stanie zdadności grupy maszyn. Dane wyjściowe i obliczenia ilustruje tabela 4.1. zaczerpnięta z pracy autora [87].

T a b e l a 4.1

Trafność decyzji diagnostycznej dla łożysk tocznych przy pomiarze prędkości - v i przyspieszenia - a [87]

Stan zdadności „a priori”	Pomiar alternatywny		Pomiar łączny $\{S\} = \{a, v\}$	Możliwe decyzje nietrafne
	v	a		
	$P(v/z) = 0,7$	$P(a/z) = 0,8$	$P(S/z) = 0,7 \cdot 0,8 = 0,56$	
$P(z) = 0.5$	0,7	0,8	0,903	~10%
$P(z) = 0.7$	0,845	0,903	0,956	~4%
$P(z) = 0,8$	0,903	0,941	0,974	~2%

Jak widać z tabeli, nawet dla równomiernego rozkładu zdadności $P(z) = 1/2$ zastosowanie obu symptomów $\{a, v\}$ podwyższa trafność oceny z 80% do 90%. Z kolei dobra wiedza aprioryczna o stanie zdadności rozpatrywanej grupy maszyn może podwyższyć trafność oceny stanu nawet o 20% (z 0,7 do 0.903 dla prędkości v). Widać więc, że droga do podwyższenia trafności oceny stanu jest dwutorowa: przez lepsze znajomość analizowanej grupy maszyn - $P(z)$ oraz przez zastosowanie wielowymiarowego wektora symptomów WA. W tym ostatnim przypadku na drodze do bezkrytycznego zwiększenia wymiarowości $\{s\}$ stoją koszty diagnozy, o czym już wspominaliśmy przy sekwencyjnej metodzie wnioskowania. Wspominając to nie będziemy się tym jednak dalej zajmować.

Tym sposobem omówiliśmy całość zagadnień związanych z modelami diagnostycznymi i decyzjami dotyczącymi oceny stanu technicznego obiektów mechanicznych. Pozostał jednak problem podziału na klasy stanu, czym zajmujemy się w następnym punkcie.